

Prof. Dr. P. v. d. Lippe

Annahmeverletzungen im Regressionsmodell (Eingleichungsmodelle): Tests und Konsequenzen

(nach L. v. Auer "Einführung in die Ökonometrie")

Erste Spalte Nr. des Kapitels und der Annahme

	Sachverhalt und Konsequenzen	Diagnose, Tests	Bemerkungen, Ergänzungen
13 (A1)	<p>Fehlspezifikation</p> <p>unvollständiges Modell $y_t = \alpha + \beta' x_{1t} + u_t$</p> <p>korrektes Modell $(\alpha, \beta_1, \beta_2, u_t)$</p> <p>überladenes Modell $(\alpha'', \beta_1'', \beta_2'', \beta_3'', u_t)$</p> <p>$E(\hat{\beta}_1') = \beta_1 + \beta_2 S_{12} / S_{11}$ verzerrt</p> <p>$V(\hat{\beta}_1') > V(\hat{\beta}_1)$ weil σ^2 auf der Basis von u' statt u geschätzt. Auch überladenes Modell nicht effizient $V(\hat{\beta}_1'') > V(\hat{\beta}_1)$.</p>	<p>R^2 nur anwendbar, wenn</p> <ul style="list-style-type: none"> • gleicher Regressand y • keine homogene Regression • gleiche Anzahl von Regressoren <p>deshalb $\bar{R}^2 = R^2 \text{adj}$ (korrigiertes R^2)</p> $\bar{R}^2 = 1 - (1 - R^2) \frac{T - 1}{T - K - 1}$ <p>Auf der Basis der logarithmierten Likelihood Funktion: Akaike Informationsmaß (AIC), Schwarz Kriterium (SIC).</p>	<p>Spezifikationsstrategien (stepwise regression)</p> <ul style="list-style-type: none"> • Steinmetz (= top down, Aussonderung, Rückwärts-Elimination) und problematischer • Maurer (= bottom up, selektiver Aufbau, Vorwärts-Auswahl) auf der Basis von t- und F-Test sowie der partiellen Bestimmtheit (\rightarrow Zuahme von R^2 durch einen Regressor). <p>Beim Verfahren der stepwise regression sollte Neuaufnahme / Elimination nicht endgültig sein (muss beim nächsten Schritt revidierbar bleiben).</p>
14 (A2)	<p>Nichtlinearität: wenn $H_0 =$ linearer Zusammenhang mit RESET-TEST abgelehnt ist, kann man Modelle mit gleicher endogener Variable über R^2 vergleichen, sonst Box-Cox-Verfahren. Geschätzte Parameter des linearen Modells bei Vorliegen von Nichtlinearität natürlich irrelevant.</p>	<p>RESET: Testen der Koeffizienten $\gamma_1, \gamma_2, \dots$ gegen Null bei</p> $y_t = \alpha + \beta_1 x_{1t} + \gamma_1 \hat{y}_t^2 + \gamma_2 \hat{y}_t^3 + \dots$ <p>Ablehnung von H_0 spricht für Nichtlinearität, es ist aber nicht klar von welcher Gestalt der Zusammenhang ist.</p>	<p>Box-Cox-Transformationen</p> $y_t \rightarrow y_t(\lambda) = (y_t^\lambda - 1) / \lambda, x_t \rightarrow x_t(\psi) = (x_t^\psi - 1) / \psi$ <p>verschied. Kombinationen von Parameterwerten λ, ψ erlauben es verschied. Modelle (Exponential-, semi-logarithmisch etc.) als lineare Modelle darzustellen. Zarembkas Methode zum Vergleich eines Modells mit y_t mit einem mit $\ln y_t$ als Regressand ist ein Spezialfall</p>
15 (A3)	<p>Keine stabile Modellstruktur bei Strukturbrüchen. Man kann Modelle mit dummy Variablen modellieren (z.B. bei zwei Phasen I und II) im Modell der linearen Einfachregression $\alpha_{II} = \alpha_I + \gamma$ und $\beta_{II} = \beta_I + \delta$ (Modell mit abrupten Strukturbrüchen; daneben gibt es auch Modelle mit stetiger Parametervariation).</p>	<p>Kein Strukturbruch bei F-Test der $H_0 = \gamma = \delta = 0$ im Modell mit α_I, α_{II} usw.</p> <p>Prognostischer (rekursiver) Chow Test bei verschied. Partitionen des Intervalls der Länge T in zwei Teile T_I und $T_{II} = T - T_I$ (Feststellen wann Strukturbruch war, Spezialfall $T_{II} = 1$).</p>	<p>Chow Test oder Test eines Trendparameters λ (etwa $\beta_t = \mu + \lambda t$) bei einem linear veränderlichen Parameter β verlangen Modellierung d. Strukturbruchs. EViews bietet auch Grafik der kumulierten Summen bei rekursiv (mit wachsendem t) geschätzten Koeffizienten an: CUSUM (= cumulative sums of scaled recursive residuals plotted against time) und CUSUM of squares</p>

	Sachverhalt und Konsequenzen	Diagnose, Tests	Bemerkungen, Ergänzungen
16 (B1)	$E(U_t) \neq 0$ bei unvollständigen Modellen (Fehlspezifikation) oder Messfehlern in y (Regressand) oder in x (Regressor). Zu unterscheiden: konstanter Messfehler $E(U_t) = \lambda$ (OLS weiter möglich) und variabler Messfehler.	Mehr Ergebnis systematischer statt zufälliger Fehler. Konstanter Messfehler bei y führt zur Verzerrung von α , nicht von β . Bei konst. Messfehler in x wird α systematisch unterschätzt. Es ist schwierig, diese Art Annahmeverletzung zu diagnostizieren.	Anlass zur Verletzung von B1 kann auch geben: nichtlineare Modelle (verschiedene Annahmen über die Störgröße denkbar) oder gestutzte Verteilung der endogenen Variable y . Bei variablem Messfehler $E(U_t) = \lambda_t$. Alternativen zu OLS möglich (ML- oder Heckman-Schätzer).
17 (B2)	Drei Arten des Umgangs mit Heteroskedastizität <ul style="list-style-type: none"> Modellieren σ_t^2 in Abhängigkeit von x_t oder x_t^2 und Variablentransformation $x_t \rightarrow x_t^*$, $y_t \rightarrow y_t^*$ (\rightarrow GLS) Transformationsmatrix P Partitionierung (Zerlegung des Beobachtungsintervalls in Teil-Zeitintervalle bzw. in Teilgesamtheiten nach der Größe von x_t) mit σ_I^2 und σ_{II}^2 ARCH-, GARCH Modelle. 	Modellieren von \hat{u}_t mit x_t, x_t^2, \dots \rightarrow White Test \rightarrow Breusch Pagan Test dort auch x_{t-1} usw. im Modell (= BP-Test in EViews) Beim White Test wird Hilfsmodell $\hat{u}_t^2 = \gamma_0 + \gamma_1 x_{1t} + \gamma_2 x_{2t} + \gamma_3 x_{1t}^2 \dots$ geschätzt und $H_0: \gamma_1 = \gamma_2 = \dots = 0$ getestet. Auf Partitionierung beruht Goldfeld-Quandt Test ($H_0: \sigma_I^2 = \sigma_{II}^2$) E-Views bietet White Test mit und ohne Interaktion (cross terms $\gamma_{jk}(y_{jt} y_{kt})$) an.	Heteroskedastizität wirkt sich wie Autokorrelation auf Effizienz (nicht Erwartungstreue) der Parameterschätzung aus. Schätzung mit der verallgemeinerten Methode der kleinsten Quadrate (VKQ = GLS) bzw. weil Parameter der Transformationsfunktion erst geschätzt werden müssen GVKQ (G = geschätzt). Bei ARCH (autoregressive conditional heteroskedasticity) und GARCH (generalized...) wird die bedingte Varianz $\sigma_{u_t}^2 = \text{var}(u_t u_{t-1}, u_{t-2}, \dots)$ modelliert mit $\alpha_0 + \alpha_1 u_{t-1}^2 + \alpha_2 u_{t-2}^2 + \dots$, bei GARCH treten auch $\sigma_{u_{t-1}}^2, \sigma_{u_{t-2}}^2 \dots$ als Regressoren auf.
18 (B3)	Geschätzte Autokorrelation $\hat{\rho} = \sum \hat{u}_{t-1} \hat{u}_t / \sum \hat{u}_{t-1}^2$. Folgt die Störgröße u_t in $y_t = \alpha + \beta x_t + u_t$ einem AR(1) Prozess, dann ist $V(\hat{\beta}) > \sigma^2 / S_{xx}$ (Ineffizienz). Wäre ρ bekannt, könnte man y_t und x_t entsprechend transformieren zu $y_t - \rho y_{t-1}$ und $x_t - \rho x_{t-1}$. Nur $V(\hat{\beta})$ verändert sich gegenüber OLS bei Anwendung des Newey-West Varianzschätzers (NW serial correlation consistent standard error estimator). Alternativer Schätzer von White.	Durbin Watson Test (DW) mit $d \approx 2(1 - \hat{\rho})$. Untere (d_L) und obere Schranke (d_H) $H_1 = \rho > 0$ (positive Autokorrelation) ist $d < d_L$ dann H_0 verwerfen, bei $d_L \leq d < d_H$ keine Aussage $H_1 = \rho < 0$ (negative Autokorrelation) ist $d > 4 - d_L$ dann H_0 verwerfen, ist $4 - d_H \leq d \leq 4 - d_L$ keine Aussage Ist Art der Autokorrelation bekannt, kann Transformationsmatrix P bestimmt werden und man kann β -Koeffizienten mit GLS (=VKQ) schätzen.	DW nicht bei verzögert endogenen Regressoren, dann h-Test, (Prüfgröße $h = (1 - \frac{1}{2}d) \sqrt{T/(1 - V(\hat{\beta}))} \sim N(0,1)$ unter H_0); entdeckt nur AR (1) Prozess; bekannt und beliebt, besser deshalb wohl Breusch Godfrey Test $e_t = \hat{u}_t = \rho_1 e_{t-1} + \dots + \rho_p e_{t-p} + \beta_1 x_{1t} + \beta_2 x_{2t} + \dots + \varepsilon_t$ (in E-Views als BG(p) oder LM [Lagrange Multiplier] Test). TR^2 aus dieser Regression ist χ^2 -verteilt (ähnlich wie BP-Test). Box Pierce und Ljung Box Test beruhen auf Prüfgrößen in denen über quadrierte Autokorrelationskoeffizienten verschiedener Ordnung summiert wird und die χ^2 -verteilt sind.

	Sachverhalt und Konsequenzen	Diagnose, Tests	Bemerkungen, Ergänzungen
19 (B4)	Wenn die u_t ($t = 1, \dots, T$) nicht normalverteilt sind, gelten die bisherigen Verteilungsannahmen für $\hat{\beta}_i$ und $\hat{\sigma}^2$ nicht mehr.	Jarque Bera (JB) Test beruht auf S (Symmetrie) und K (Kurtosis) der NV: es gilt dann $S = 0$, $K = 3$. Prüfgröße $\sim \chi^2_{(2)}$.	JB-Test bei E-Views auch unter Histogram Normality Test. Es ist ein "non-constructive" Test, h.h. wird H_0 verworfen erlaubt der Test keine Hinweise auf die Art der tatsächlich gegebenen Verteilung.
20 (C1)	Der Fall stochastischer Regressoren kann dazu führen, dass Schätzung von $\hat{\beta}$ (bzw. $\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2 \dots$) nicht mehr konsistent ist. Man braucht Annahmen über asymptot. Momente der Regressoren. C1 ist oft verletzt bei verzögert endogener Variable als Regressor und allgemein in interdependenten Modellen (Haavelmo-Bias). Tests laufen auf Frage hinaus, ob Regressor(en) "exogen" ist (sind).	Kein Daten- sondern ein Modellproblem. Auf Vergleich des (inkonsistenten) OLS schätzers $\hat{\beta}$ mit dem konsistenten IV (Instrumentalvariablen) Schätzer $\hat{\beta}$ beruht der Hausman-Spezifikationstest und der Hausman-Wu- Test. 2sLS ist ein spezieller Fall der IV-Methode. Aktuelle Problematisierungen der "Exogenität" ¹ kritisiert bei Maddala.	Wenn Regressor(en) und Störgröße kontemporär <ul style="list-style-type: none"> • unkorreliert sind: Schätzer nicht erwartungstreu aber noch konsistent • korreliert: weder erwartungstreu noch konsistent Havelmo Bias: in $C = \alpha + \beta Y + u$ und $Y = C + I$ kann u und Y nicht unkorreliert sein. Mit OLS geschätzter Parameter $\hat{\beta}$ ist nicht konsistent. Man muss β als $\tilde{\beta}$ mit IV Methode schätzen, was ² identisch ist mit ILS: $\tilde{\beta}$ zwar konsistent aber $V(\tilde{\beta}) > V(\hat{\beta})$.
21 (C2)	Multikollinearität führt zu ineffizienten aber noch erwartungstreuen Schätzungen. Auch t-Test der Regressoren nicht valide (oft nicht signifikante Regressoren, aber F-Test signifikant).	Ein Datenproblem. Maße der Multikollinearität basieren meist auf Interkorrelationen (zwischen den Regressoren), so etwa die Variance inflation factors (VIFs) oder die Konditionszahl (Eigenwerte von $\mathbf{X}'\mathbf{X}$)	Kein Problem bei Prognose oder wenn Varianzen von Regressoren groß und Varianz der Störgröße klein. Ridge Regression und principal component regression keine wirklichen Lösungen. Hilfreich: verarbeiten von a priori Kenntnissen, Vergrößerung der Datenbasis.

¹ weak-, strong-, super exogeneity (zu unterscheiden von exogen im Sinne der üblichen Terminologie bei simultanen Modellen); strong exogeneity hängt eng zusammen mit Granger causality: Granger non-causality is necessary for strong exogeneity, however, Granger non-causality is neither necessary nor sufficient for exogeneity as understood in the usual simultaneous equations literature.

² bei exakter Identifizierbarkeit.